

Konzeption einer roboterbasierten Unterstützung für die Realisierung einer 24/7-Bibliothek an der Technischen Hochschule Wildau

9. Bibliothekssymposium an der Technischen Hochschule Wildau

Inhalt

1. Vorbetrachtungen
2. Roboter in einer Bibliothek?
3. Vorstellung einer 1. Version
4. Ausblick

Vorbetrachtungen

- 24/7-Öffnung erfährt wachsende Beliebtheit
- Ständige Öffnung schwer mit bestehenden Bibliothekaren abzubilden
- Vielseitige Aufgabengebiete in einer Bibliothek
- Technischer Fortschritt bietet großes Potential für den Einsatz von Robotern in der Bibliothek

Roboter in einer Bibliothek einsetzen?

- Weil es andere Bibliotheken auch tun!
 - Sortiereinheiten zur Vorsortierung zurückgegebener Medien
 - Transport innerhalb der Bibliothek
 - automatische Revision



Bildquelle:
<http://edenruby.files.wordpress.com/>

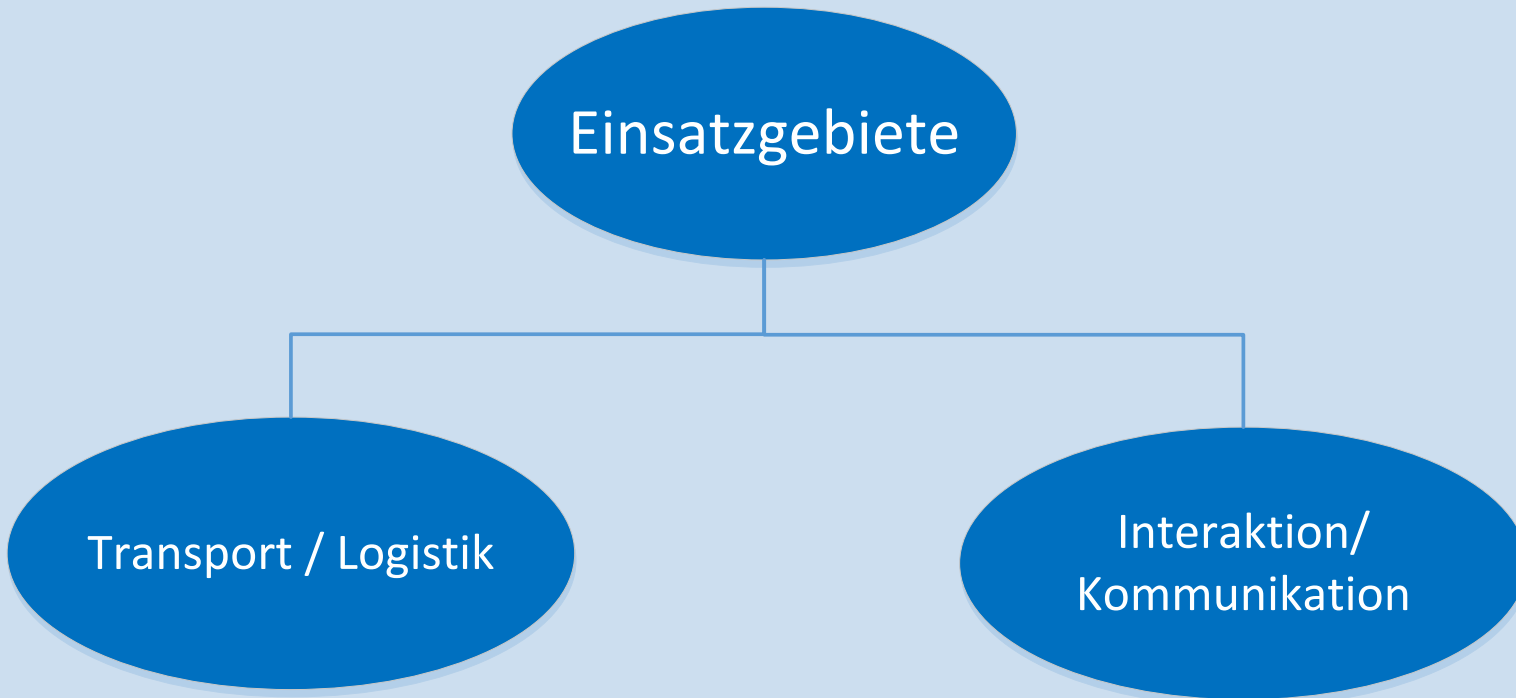


Bildquelle:
<https://bauten.hu-berlin.de/>



Bildquelle:
<http://mansueto.lib.uchicago.edu/>

Einsatzmöglichkeiten an der TH Wildau

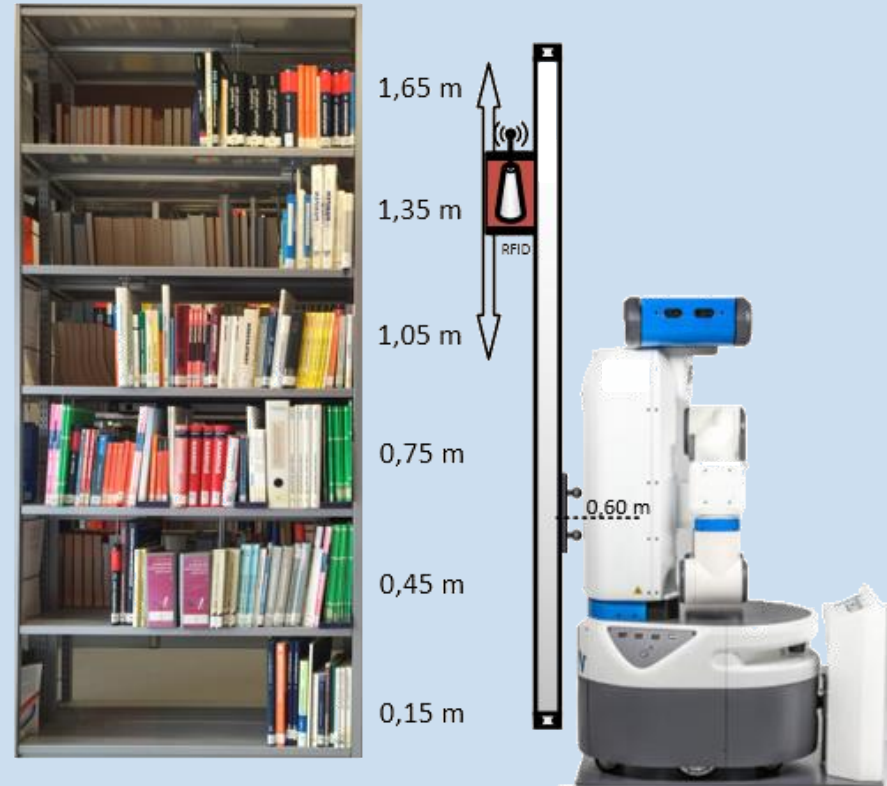


Ein möglicher Transportroboter an der TH

Transport / Logistik

„Fetch“ Roboter

- Greifarm für Medientransport zu den Beistelltischen
- montierte Schiene für die RFID-Inventur



Bildquelle Fetch-Roboter:

https://c.fastcompany.net/multisite_files/fastcompany/imagecache/sli/deshow_large/slideshow/2015/06/3047492-slide-p-1-fetch-robotics-which-is-upending-the-logistics-industry-raises-20-million.jpg

Potential von Interaktionsrobotern

Interaktion/
Kommunikation

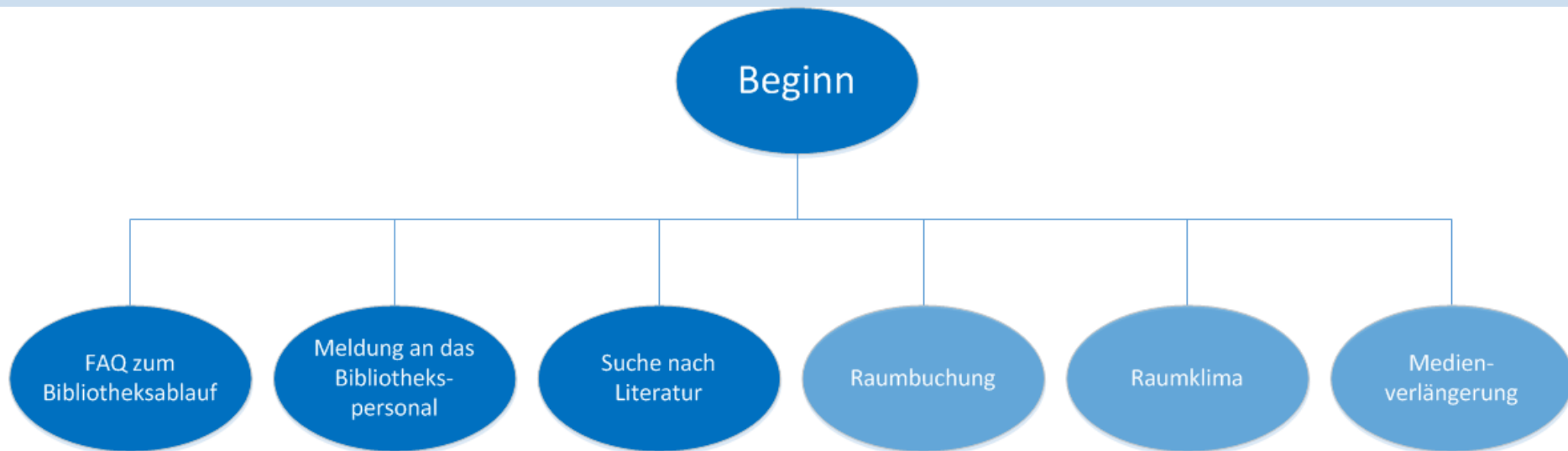


- Einsatz eines humanoiden Roboters zur Stärkung der Akzeptanz bei Bibliotheksnutzern
- Pepper-Roboter
- Unterstützung der Bibliotheksnutzer bei Fragen
- Bereitstellung von Komfortfunktionen

Bildquelle:

<http://www.cnet.com/news/caring-pepper-robot-hits-the-market-sells-out-in-a-minute/>

Potential der Interaktionsroboter



Mobilität in der Bibliothek

- Anknüpfung an das iBeacon Indoor-Ortungssystem für Bewegung der Roboter in der Bibliothek
- Aufrüstung mit Bluetooth notwendig
- Erkennung von Hindernissen und Treppen



Zu laut - Bitte ruhiger Arbeiten!

Entwicklung einer 1. Version

FAQ zum
Bibliotheksablauf

Meldung an das
Bibliotheks-
personal

Suche nach
Literatur



Bildquelle: <https://www.ald.softbankrobotics.com/en/robots>

Funktionsweise der 1. Version



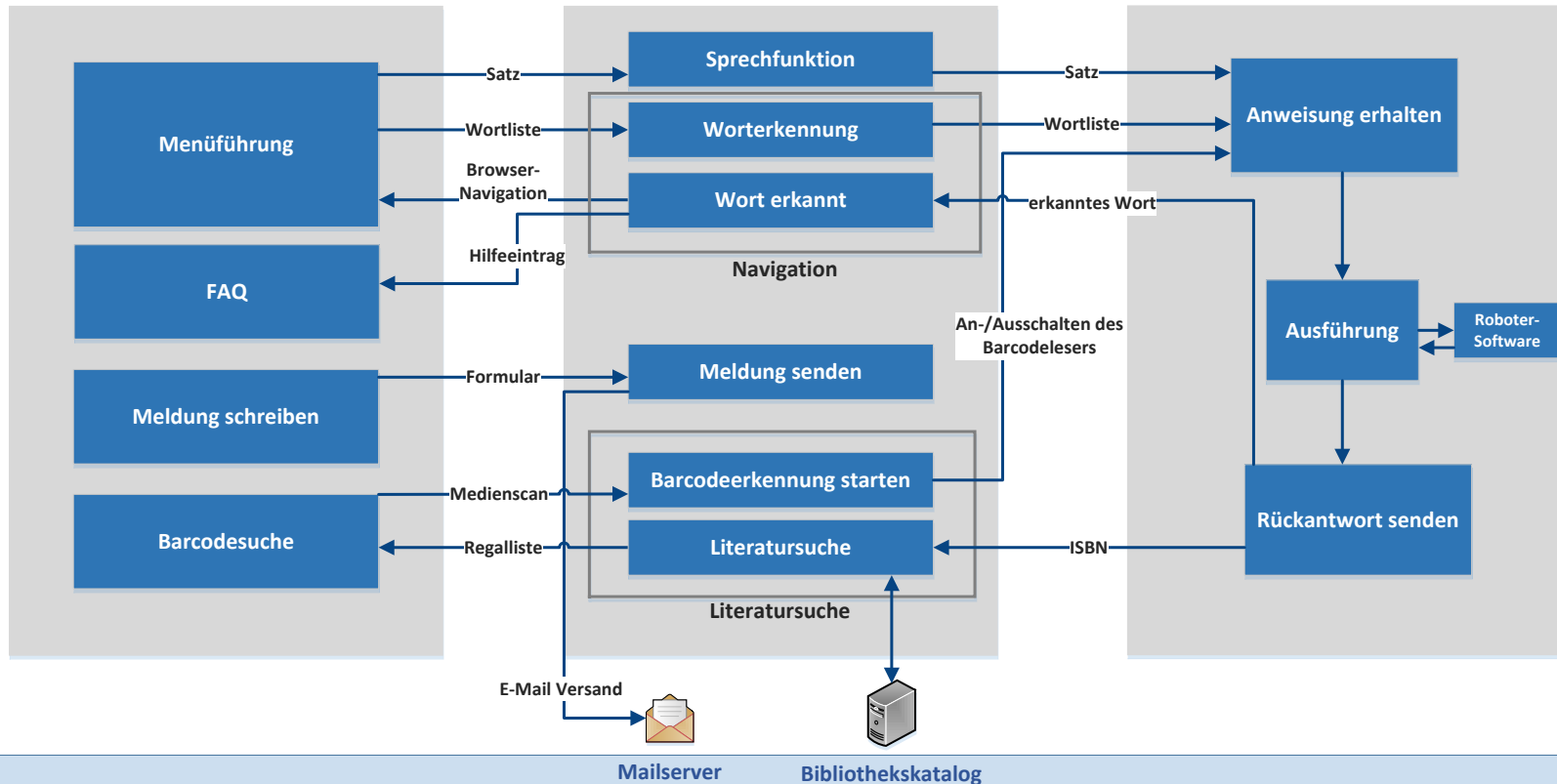
Nutzeroberfläche



Server



Interaktionsroboter



Hilfe bei häufig gestellten Fragen



Hochschulbibliothek der TH Wildau

Wobei benötigen Sie Unterstützung? - Nennen Sie eines der folgenden Themen.



Ausblick



- Geplanter Einsatz eines Pepper-Roboters in Wildau
- Liefertermin noch diese Woche
- Evaluierung eines Einsatz zur Unterstützung in Nebenöffnungszeiten

Bildquelle:

<http://www.cnet.com/news/caring-pepper-robot-hits-the-market-sells-out-in-a-minute/>

Kontaktinformationen

Frau Prof. Dr. rer. nat. Janett Mohnke

Leiterin „iCampus Wildau“

janett.mohnke@th-wildau.de



Herr Dr. Frank Seeliger

Leiter der Hochschulbibliothek der TH-Wildau

frank.seeliger@th-wildau.de



Herr Christian Günther

Masterstudent der Telematik

christian.guenther@th-wildau.de

